

MLS20-2R

Manuel de l'Utilisateur



Dinacell Electronica S.L.

Les informations contenues dans ce document peuvent être modifiées sans préavis. Le contenu présenté ici doit être utilisé comme information générale sur le produit. Il ne doit pas être interprété comme une garantie de qualité ou de durabilité. Dinacell Electrónica n'est pas responsable des erreurs techniques ou d'édition ou des omissions contenues dans ce document.

Avis produit :

Ce manuel décrit les fonctionnalités qui servent le produit dans sa version la plus récente. Les ressources incluses dans ce manuel servent le modèle MLS20-2R. Toutes les ressources ne sont pas disponibles dans toutes les éditions ou versions du MLS20-2R.

Réf. du document : D2183-01

Date de publication: 07/08/2023

Version du firmware: 2.04

Pour plus d'informations

www.dinacell.com

INDEX

1 Introduction	4
1.1 Aperçu général	4
1.2 Principales caractéristiques	4
1.3 Schéma de connexion CAN	4
2 Connaissez votre appareil	5
2.1 Dimensions, étiquette, affichage et clavier	5
2.2 Partie intérieure, connexion	6
2.4 Spécifications électriques	6
3 Structure et utilisation de l'appareil	7
3.1 Structure des menus et paramètres de l'appareil	7
3.2 Fonctionnalités du clavier	8
4 Menu Paramètres	9
4.1 Menu Paramètres	9
4.2 Sous-menu Affichage	10
4.3 Sous-menu Calibrage	10
4.4 Sous-menu relais	11
4.5 Sous-menu Alarme	12
4.6 Sous-menu Sortie analogique	13
4.7 Sous-menu Communication CAN	13
4.8 Sous-menu ADC	14
4.9 Sous-menu Informations	14
5 Menu Derniers chargements	15
5.1 Menu Dernier chargement	15
6 Fonction de la tare	16
6.1 Qu'est-ce que la fonction de la tare ?	16
6.2 A quoi sert la tare ?	16
7 Mise à jour de l'appareil	16
7.1 Mise à jour du firmware	16
8 Erreurs et débordements	17
8.1 Codes d'erreur	17
8.2 Débordement d'affichage	17
9 Guide d'installation étape par étape	18
9.1 Configuration de l'appareil	18
9.2 Configuration de l'affichage	18
9.3 Étalonnage de l'appareil	18
9.4 Configuration du relais	18
9.5 Communication settings	19
10 Sauvegarde des données d'étalonnage	19
10.1 Copie de visualisation	19
10.2 Copie de calibrage	19

Introduction

1.1 Aperçu général


Le MLS20-2R est un appareil de mesure et de surveillance de charge développé par Dinacell Electrónica. Spécialement conçu pour les installations sur le châssis au pied du silo. Il affiche le poids du contenu du réservoir, à la fois numériquement sur l'écran et sur la barre LED du niveau de pourcentage. Il comporte deux relais, qui peuvent être configurés pour différentes fonctions. Équipé d'une sortie analogique 4-20mA ou 0-10V et d'un bus de communication CAN.

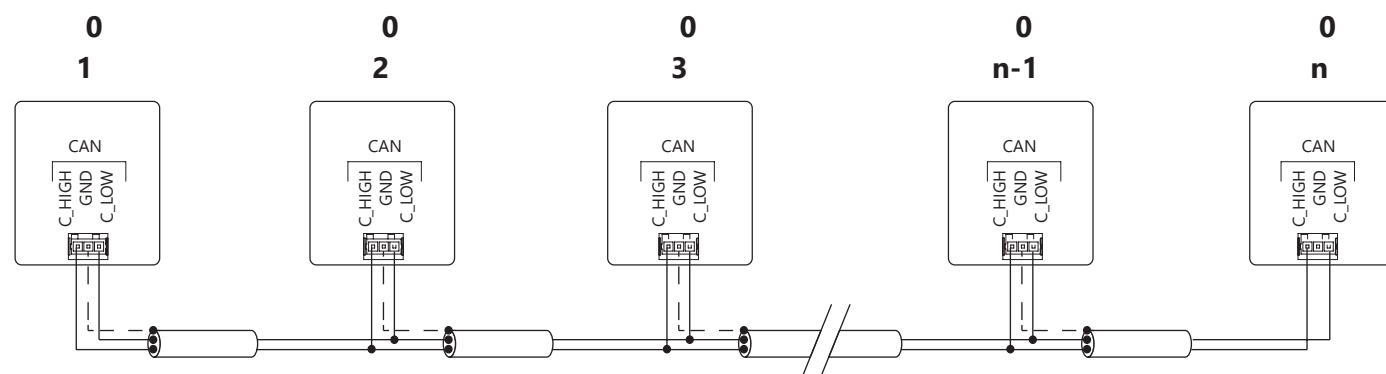
1.2 Principales caractéristiques

- Mesurer et contrôler les charges dans les silos.
- Prend en charge jusqu'à 8 capteurs ou cellules de charge individuelles.
- Affichage à 5 chiffres, 5 voyants LED et barre LED comme indicateur visuel du niveau de charge.
- Deux relais avec fonction programmable.
- Sortie analogique 0-10V.
- Sortie analogique 4-20mA.
- Communication CAN.

1.3 Schéma de connexion CAN

Pour les installations avec plusieurs unités MLS20-2R connectées au réseau CAN, consultez le schéma de connexion.

 L'(Équipe 1) et l'(Équipe n) sont situées en bout de ligne. Ces appareils doivent être configurés en fin de ligne. Pour plus d'informations, voir section 4.7.



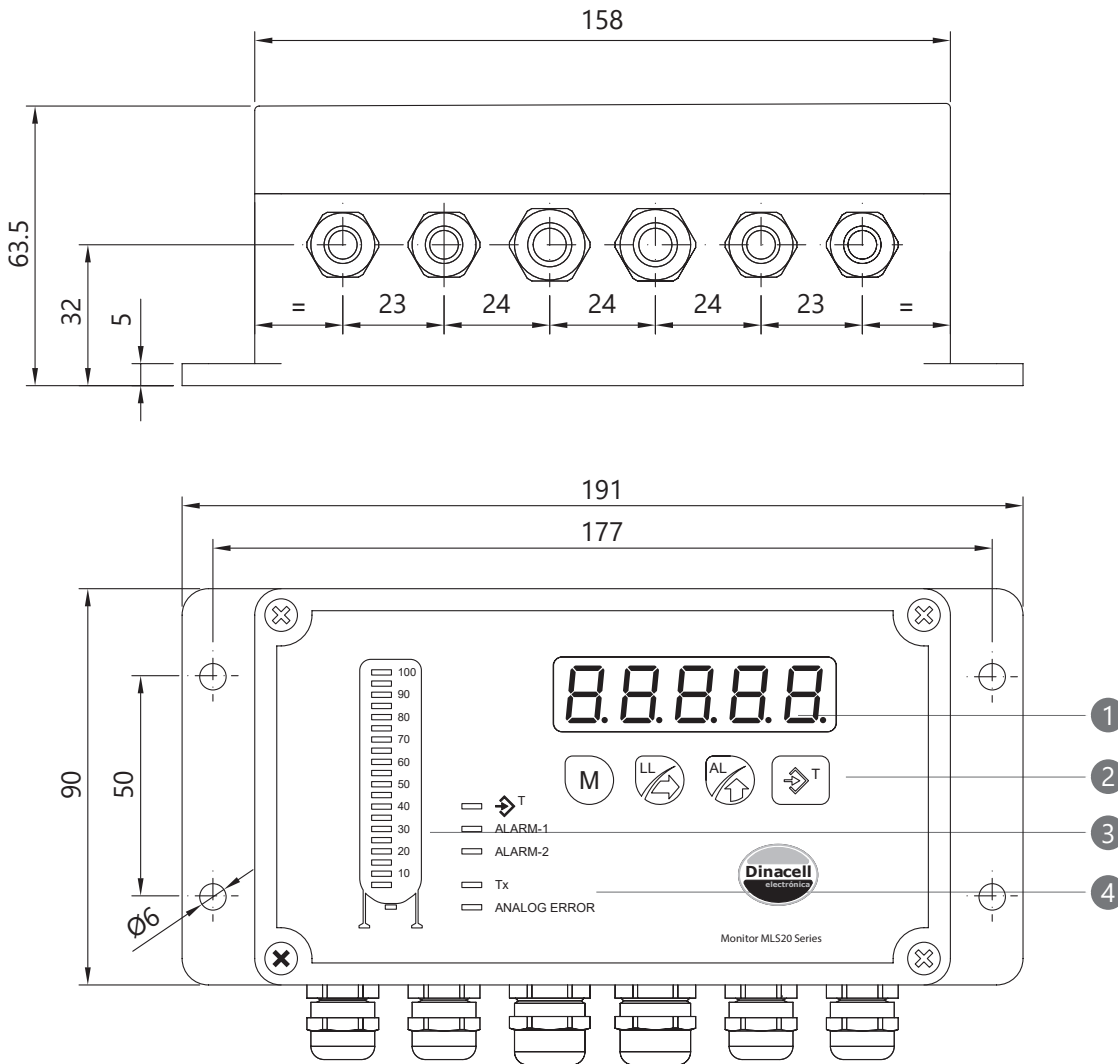
- - - - = Les lignes pointillées représentent le maillage

n = Total des équipements connectés au réseau CAN.

Connaissez votre appareil

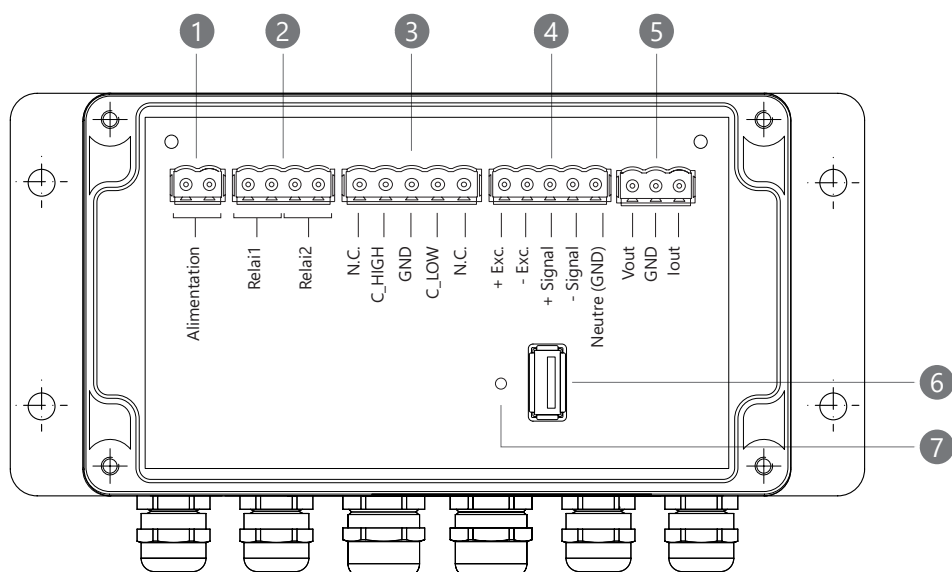
2

2.1 Dimensions, étiquette, affichage et clavier



Composant	Description
(1) Affichage.	Affichage à 5 chiffres.
(2) Clavier à boutons.	L'utilisation des boutons est indiquée au chapitre 3.2
(3) Barre LED.	Niveau de pourcentage de la charge maximale.
(4) Indicateurs d'état des LEDs.	<ul style="list-style-type: none"> \rightarrow^T Indicateur de tare active. ALARM-1 Indicateur d'alarme 1 active. ALARM-2 Indicateur d'alarme 2 active. Tx Correction lorsqu'il y a communication et scintillement pour indiquer une erreur. ANALOG ERROR Le voyant LED clignotera pour indiquer qu'il y a une erreur. Et restera éteint, pour indiquer que la sortie analogique fonctionne correctement.

2.2 Partie intérieure, connexion



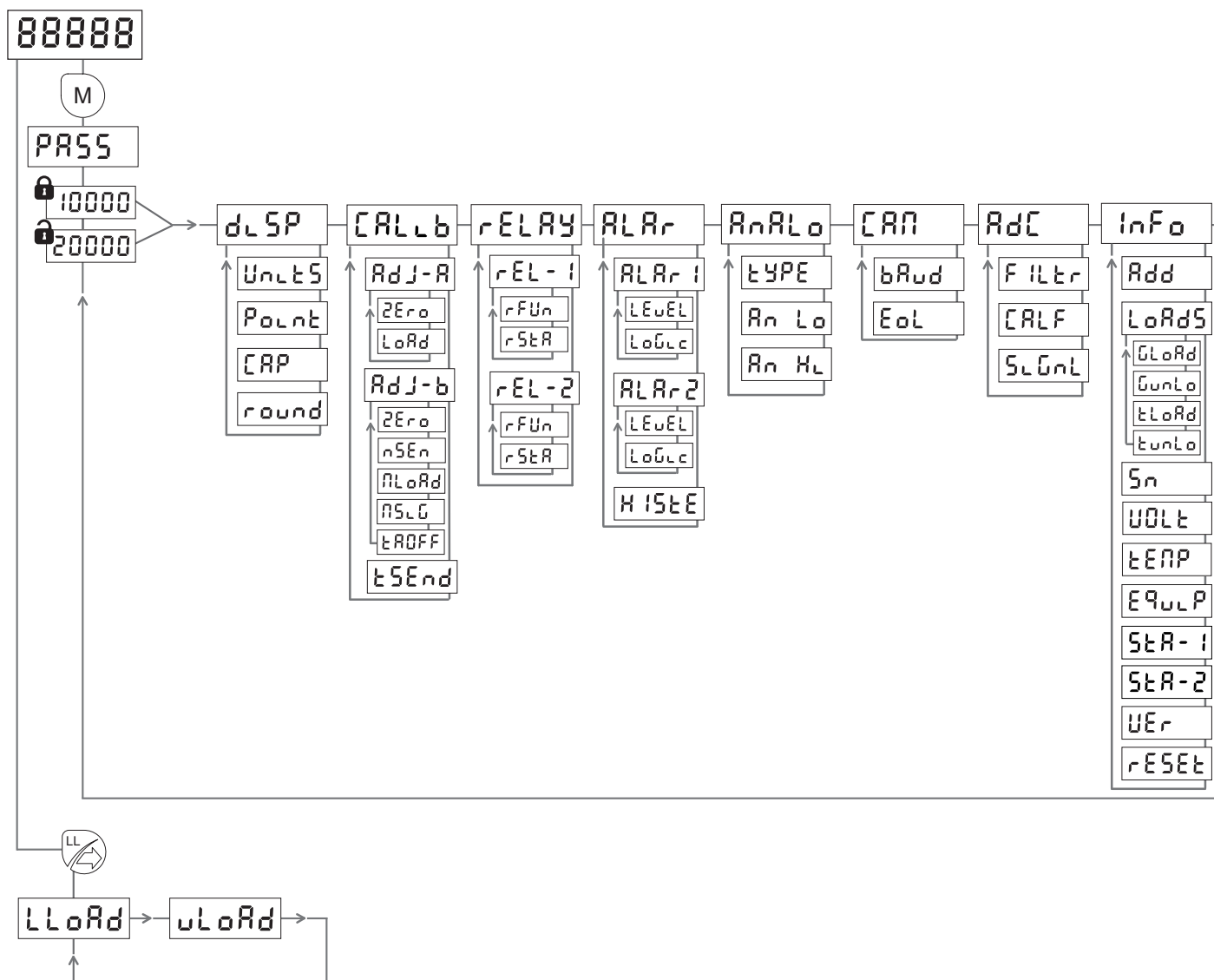
Composant	Description										
(1) Connexion d'alimentation	Bornes pour alimentation 80-260 Vac.										
(2) Connexion des relais	Contact libre de potentiel pour la commande d'un appareil externe.										
(3) Communication CAN.	Bornes du bus de communication CAN.										
(4) Connexion de la cellule de charge	<table border="1"> <tbody> <tr> <td>+ Exc.</td> <td>Rouge</td> </tr> <tr> <td>- Exc.</td> <td>Noir</td> </tr> <tr> <td>+ Signal</td> <td>Vert</td> </tr> <tr> <td>- Signal</td> <td>Blanc</td> </tr> <tr> <td colspan="2">Neutre (GND)</td> </tr> </tbody> </table>	+ Exc.	Rouge	- Exc.	Noir	+ Signal	Vert	- Signal	Blanc	Neutre (GND)	
+ Exc.	Rouge										
- Exc.	Noir										
+ Signal	Vert										
- Signal	Blanc										
Neutre (GND)											
(5) Sorties analogiques	Sortie proportionnelle au poids mesuré dans la plage de 0-10V ou 4-20mA tel que défini par le paramètre de menu de sortie analogique correspondant (chapitre 4.6). Le signal commun pour les deux est GND.										
(6) USB pour la mise à jour du micrologiciel.											
(7) Indicateur LED de mise à jour du micrologiciel.											

2.4 Spécifications électriques





Caractéristiques de l'alimentation.	Court-circuitable : aucun fusible à remplacer.
Tension / Fréquence.	80-260Vac / 50-60Hz
Consommation maximale.	3W
Contact de relai.	(250Vac -3A) (30Vdc-3A)

Structure et utilisation de l'appareil

3.1 Structure des menus et paramètres de l'appareil



3.2 Fonctionnalités du clavier

Boutons	État	Fonctions
	De l'indicateur de poids.	Maintenez appuyé pour entrer ou sortir du menu des réglages.
	À l'intérieur des menus.	Appuyez pour naviguer.
	Modification d'un paramètre.	Appuyez une fois pour confirmer la valeur et lorsque l'affichage clignote, appuyez une deuxième fois pour enregistrer la valeur.
	De l'indicateur de poids.	Appuyez et maintenez pour entrer ou sortir du menu des dernières charges.
	À l'intérieur des menus.	Appuyez pour entrer dans un sous-menu ou un paramètre.
	Modification d'un paramètre.	Appuyez pour choisir le chiffre à modifier.
	De l'indicateur de poids.	Avec un relais associé à la fonction alarme, lorsque l'alarme est active, vous pouvez appuyer sur pour armer ou désarmer le relais associé en changeant son état. L'écran indiquera R 1_0F ou R 2_0F lors du désarmement du relais d'alarme 1 ou 2, et R 1_0n ou R 2_0n s'il est armé. Si plusieurs relais sont associés à la fonction d'alarme et que les deux alarmes sont actives, lorsque vous appuyez sur le bouton, l'écran affiche les différentes options d'alarme. Vous devez sélectionner et confirmer l'alarme qui nécessite l'armement ou le désarmement.
		Avec un relais associé à la fonction manuelle, appuyer longuement pour changer l'état du relais. L'affichage indiquera r 10PE ou r 20PE lorsque le relais 1 ou le relais 2 passe à l'état ouvert et r 1CL0 ou r 2CL0 lorsqu'ils passent à l'état fermé. Dans le cas où plusieurs relais sont associés à la fonction manuelle, vous devez sélectionner et confirmer le relais qui doit changer d'état.
	À l'intérieur des menus.	Appuyez sur pour visualiser la valeur du paramètre sélectionné.
	Modification d'un paramètre.	Appuyez sur pour modifier la valeur du chiffre ou les options à afficher.
	De l'indicateur de poids.	Appuyez sur pour faire une tare temporaire (elle ne sera pas enregistrée). Si un ou plusieurs relais sont associés à la fonction tare, lorsque la fonction tare est activée, cela changera l'état du relais associé à cette fonction.
	De l'indicateur de poids.	Appuyez et maintenez pour quitter la tare temporaire.

4.1 Menu Paramètres

4.1 Menu Paramètres

L'écran de votre appareil vous montrera, par défaut, l'indicateur de poids. Pour entrer ou sortir du menu des paramètres, vous devez appuyer et maintenir le bouton (M) de l'indicateur de poids.

Le menu a une structure cyclique comme indiqué dans le schéma ci-dessous. Une fois à l'intérieur, le premier paramètre qui apparaîtra sera `PASS` (mot de passe). Il est nécessaire d'entrer le paramètre et d'entrer le mot de passe d'affichage ou le mot de passe de modification des paramètres, afin d'accéder au reste du menu. Saisir correctement le mot de passe vous permettra d'y accéder sans avoir à le ressaisir pendant 2 heures.

Menu Paramètres	Description
<code>PASS</code>	Mot de passe d'accès. Opération nécessaire pour accéder au menu. <div style="display: flex; gap: 10px;"> <div style="border: 1px solid black; padding: 2px;"><code>10000</code></div> Entrez la valeur "10000" pour accéder au menu en mode affichage. <div style="border: 1px solid black; padding: 2px;"><code>20000</code></div> Saisissez la valeur "20000" pour accéder au menu en mode modification. </div>
<code>dLSP</code>	Afficher le sous-menu de l'appareil. Dans ce sous-menu, vous pouvez modifier l'apparence et le mode d'affichage des valeurs affichées à l'écran.
<code>CALb</code>	Sous-menu de calibrage de l'appareil. Ce sous-menu vous permettra de calibrer votre appareil de différentes manières et d'ajuster le temps d'envoi des données.
<code>rELAY</code>	Sous-menu relais. Programmation de la fonction et de l'état du relais.
<code>ALAR</code>	Sous-menu Alarmes. programmation des alarmes de l'appareil.
<code>AnALo</code>	Sous-menu sortie analogique.
<code>CAN</code>	Sous-menu CanOpen.
<code>AdC</code>	Sous-menu pour afficher le signal des capteurs en mV/V.
<code>Info</code>	Sous-menu Informations sur l'appareil.

4.2 Sous-menu Affichage

Sous-menu Options	Description
<pre> graph TD dLSP[dLSP] --> Units[Units] Units --> Point[Point] Point --> CAP[CAP] CAP --> round[round] round --> dLSP </pre>	<p>Unités de poids. Les choix sont les tonnes (définies par défaut), les kilogrammes ou les livres.</p> <p>Point décimal (trois décimales seront affichées par défaut). Les décimales peuvent être déplacées ou supprimées. Nous devons tenir compte de la capacité de notre réservoir par rapport aux cinq chiffres de l'affichage et aux unités de poids pour placer la virgule décimale.</p> <p>ⓘ Nous vous recommandons d'utiliser des décimales pour afficher la valeur. Si vous avez un débordement de chiffres (chapitre 8.2), nous pourrions déplacer les décimales.</p> <p>Capacité du réservoir. Paramètre pour régler la capacité du réservoir.</p> <p>Arrondi des unités de mesure. Les options sont 1, 2, 5 (par défaut), 10, 20, 25, 50, 100, 200, 250 et AUTO.</p>

4.3 Sous-menu Calibrage

Ce menu décrit comment configurer l'appareil pour ajuster la mesure du poids. Dans le sous-menu, nous devons choisir un type d'étalonnage ou un autre.

Réglage A **Adj-A** : nécessite de saisir une charge connue au réservoir, cette charge nous permet d'établir une référence de pesée.

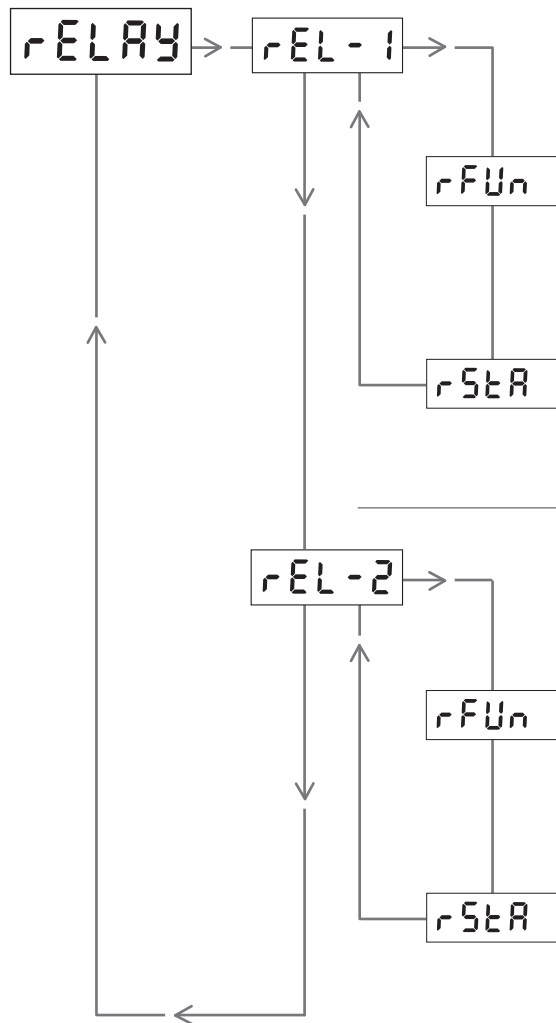
Réglage B **Adj-b** : il est nécessaire de connaître les caractéristiques techniques du capteur, cette option n'est valable qu'avec des capteurs de pesage et non avec des capteurs de niveau, par exemple le SD-1000.

Sous-menu Options	Description
<pre> graph TD CALb[CALb] --> AdjA[Adj-A] AdjA --> Zero1[Zero] Zero1 --> LoAd[LoAd] LoAd --> CALb AdjA --> AdjB[Adj-b] AdjB --> Zero2[Zero] Zero2 --> nSEn[nSEn] nSEn --> NLoAd[NLoAd] NLoAd --> NSLO[NSLO] NSLO --> tROFF[tROFF] tROFF --> tSEnd[tSEnd] tSEnd --> CALb </pre>	<p>RÉGLAGE A. Étalonnage avec un poids connu.</p> <p>Procédure pour spécifier le poids de la charge actuelle du silo. Par défaut, la valeur qui apparaîtra sera " 00000 ", s'il n'y a pas de charge à l'intérieur du réservoir, confirmez cette valeur. Si la citerne est chargée il faut entrer la valeur de la charge et valider.</p> <p>Procédure pour définir une valeur de référence avec un poids connu. La valeur de la charge utilisée pour le calibrage du silo doit être d'au moins 60 % de la capacité totale du silo.</p> <p>RÉGLAGE B. Étalonnage avec données techniques.</p> <p>Il s'agit de la même opération zéro que dans le réglage A.</p> <p>Paramètre pour spécifier le nombre de capteurs connectés.</p> <p>Spécifier la charge nominale du capteur.</p> <p>Spécifier le signal nominal du capteur.</p> <p>⚠ Ce paramètre est auto-calculé en renseignant les quatre paramètres précédents. La valeur de ce paramètre permet de recopier l'étalonnage d'un appareil à l'autre (Chapitre 10).</p> <p>Intervalle d'envoi. Temps en secondes pour envoyer des signaux de poids sur un réseau CAN.</p>

4.4 Sous-menu relais

Sous-menu Options

Description



Paramétrage du relais 1.

Fonction relais.

- `_rALA` Associé à la fonction alarme, pour pouvoir changer l'état du relais lorsque "ALARME 1" est active.
- `_rRAR` Associé à la fonction tare, pour que l'état du relais puisse être modifié lorsque la tare est activée.
- `_rRARn` Associé à la fonction manuelle, pour pouvoir changer directement l'état du relais.

État du relais.

L'état du relais au repos pour une fonction qui n'est pas active.

- `_OPEN` Généralement ouvert (défini par défaut).
- `_CLOSE` Généralement fermé.

Paramétrage du relais 2.

Fonction relais.


- `_rALA` Associé à la fonction alarme, pour pouvoir changer l'état du relais lorsque "ALARME 2" est active.
- `_rRAR` Associé à la fonction tare, pour que l'état du relais puisse être modifié lorsque la tare est activée.
- `_rRARn` Associé à la fonction manuelle, pour pouvoir changer directement l'état du relais.

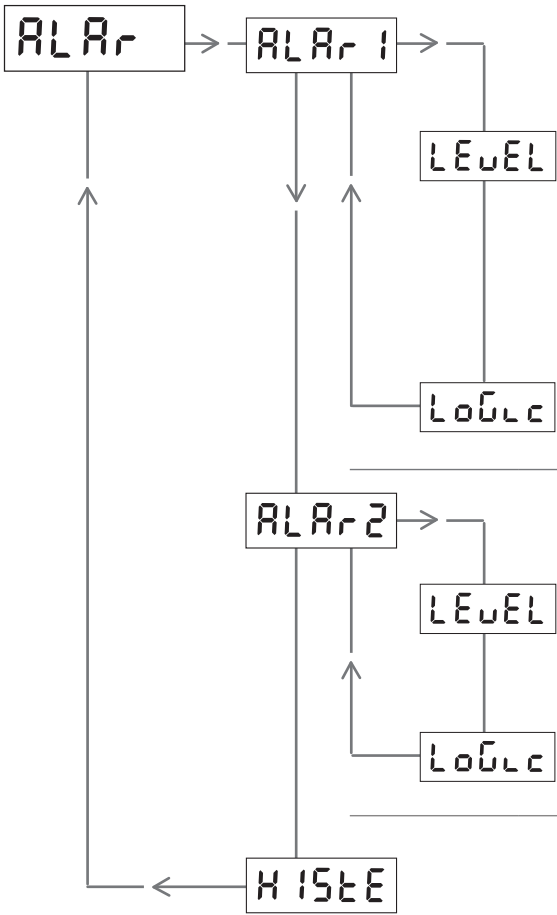
État du relais.

L'état du relais au repos pour une fonction qui n'est pas active.

- `_OPEN` Généralement ouvert (défini par défaut).
- `_CLOSE` Généralement fermé.

4.5 Sous-menu Alarme

Dans ce sous-menu, vous pouvez configurer les alarmes, leur adresse et leur hystérésis. Si le relais est associé à la fonction alarme, lorsqu'elle est active, il est possible de changer l'état du relais associé en appuyant sur la touche . La LED d'alarme clignotera pour indiquer que l'alarme est active mais avec son relais désarmé. Pour plus d'informations, voir les fonctions des boutons section 3.2.

Sous-menu Options	Description
	<p>Configuration de l'alarme 1.</p> <p>Valeur définie pour une limite de charge. La valeur par défaut est "00000", ce paramètre désactive l'alarme. Si une valeur est appliquée à l'alarme, lorsque cette valeur est dépassée, l'alarme se déclenchera et si le relais est associé à la fonction alarme (chapitre 4.4) son état changera.</p> <p>Logique d'alarme. Paramètre pour décider de la direction de l'alarme. Si l'alarme se déclenche lorsque la charge dépasse la limite <input type="text" value="_H_"/>. Si l'alarme se déclenche lorsque <input type="text" value="_L_"/>.</p> <hr/> <p>Configuration de l'alarme 2.</p> <p>Valeur définie pour une limite de charge. La procédure de ce paramètre est la même que celle de l'alarme 1 mais appliquée à l'alarme 2.</p> <p>Logique d'alarme. La procédure de ce paramètre est la même que celle de l'alarme 1 mais appliquée à l'alarme 2.</p> <hr/> <p>Hystérésis d'alarme. Marge pour passer de l'état d'alarme activé à désactivé. Ce paramètre est utilisé pour éviter que l'alarme soit constamment activée et désactivée par de petites fluctuations de charge.</p>

- Exemple A : Si la configuration est = 1000 , = y = 100
Le relais sera activé lorsque le poids du silo dépassera la valeur de 1000.
Le relais sera désactivé lorsque le poids du silo passera de la valeur de 900.
- Exemple B : Si la configuration est = 1500 , = y = 200
Le relais sera activé lorsque le poids du silo descendra de la valeur de 1500.
Le relais sera désactivé lorsque le poids du silo dépassera la valeur de 1700.

4.6 Sous-menu Sortie analogique

L'appareil est équipé d'une sortie analogique de 0-10V ou 4-20mA configurable avec les paramètres de ce sous-menu. Cette sortie est proportionnelle au poids mesuré entre les valeurs de $R_n L_0$ et $R_n H_L$.

Sous-menu Options	Description
	<p>Type de sortie analogique.</p> <p>$\boxed{4-20}$ Sortie 4-20mA. $\boxed{0-10}$ Sortie 0-10V.</p>
	<p>Valeur de charge pour le signal analogique minimum. Valeur de charge pour le signal analogique minimum.</p>
	<p>Valeur de charge pour le signal analogique maximum. Procédure pour indiquer quelle valeur de charge nous appliquons à 20mA ou 10V.</p>

4.7 Sous-menu Communication CAN

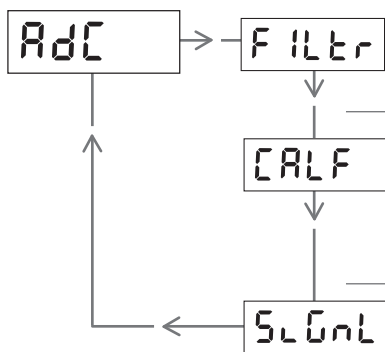
Cet appareil est composé d'un protocole de communication CAN. Dans ce sous-menu, vous trouverez le baud rate de l'appareil.

Sous-menu Options	Description
	<p>Baud rate de l'appareil. Dans ce paramètre, nous pouvons sélectionner la vitesse de transmission sur notre appareil. La vitesse de transmission est proportionnelle à la distance à laquelle elle est transmise, plus la vitesse est élevée, plus la distance est faible et vice versa. Si la sélection du taux de transmission est incorrecte, aucune donnée ne sera être disponible sur le réseau Les vitesses de transmission sont de 50, 125 et 250kbps. Le baud rate de l'appareil est défini par défaut sur 50kbps.</p>
	<p>Fin de ligne. Ces appareils comportent une résistance interne qui doit être activée lorsque l'appareil est placé en fin de ligne.</p> <p>\boxed{NO} Pour les appareils qui ne sont pas positionnés en fin de ligne, cette option est définie par défaut.</p> <p>\boxed{YES} Si l'appareil est positionné en bout de ligne, sélectionner et valider pour activer la résistance 120 ohms.</p>

4.8 Sous-menu ADC

Sous-menu Options

Description



Vitesse de filtrage ADC.

Plus la valeur est élevée, plus la conversion est lente et plus la mesure est stable.

Étalonnage d'usine ADC.

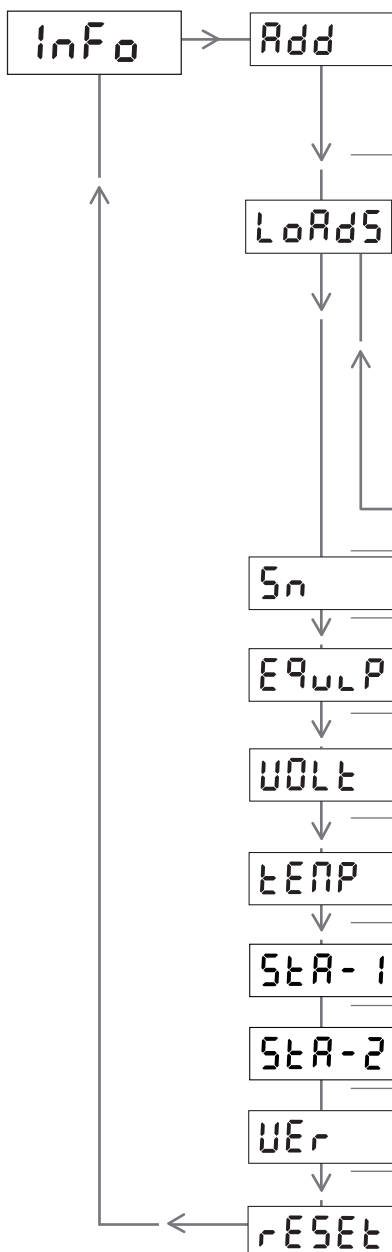
Ce paramètre est réglé en usine, en cas de perte de ces données vous pouvez les récupérer en saisissant la valeur imprimée sur l'étiquette de votre appareil.

Signal du capteur en mV/V. (Lecture seulement)

4.9 Sous-menu Informations

Sous-menu Options

Descripción



Adresse de l'appareil

Dans un réseau multi-appareils, vous devez nommer chaque appareil avec une valeur différente. Assurez-vous dans une installation multi-appareils que les adresses sont différentes. Cette adresse permet à l'appareil de se différencier des autres.

Sous-menu pour régler les dernières charges et décharges.

Marge de poids pour détecter une charge.

Ces valeurs sont ajustées automatiquement avec l'étalonnage de l'appareil.

Marge de poids pour détecter une décharge.

Ces valeurs sont ajustées automatiquement avec l'étalonnage de l'appareil.

Temps d'attente sans détection d'une variation de poids jusqu'à ce que le chargement soit terminé. 30" par défaut.

Temps d'attente sans détection d'une variation de poids jusqu'à ce qu'une décharge soit terminée. 120" par défaut.

Numéro de série (lecture seule).

Nom de la famille de l'appareil (lecture seule).

Tension interne de l'appareil (lecture seule).

Valeurs valides autour de 12 VDC.

Température interne de l'appareil. (Lecture seulement).

Paramètre de diagnostic de réparation (lecture seule).

Met à jour le paramètre de diagnostic (lecture seule).


Paramètre de diagnostic de réparation (lecture seule).

Met à jour le paramètre de diagnostic (lecture seule).

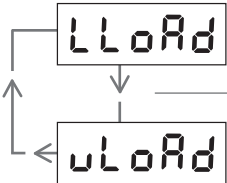
Version du firmware. (Lecture seulement).


Menu Derniers chargements

5.1 Menu Dernier chargement

L'écran de votre appareil vous montrera l'indicateur de poids par défaut. Pour entrer ou sortir du menu des dernières charges, vous devez appuyer et maintenir le bouton  de l'indicateur de poids.



Le menu a une structure cyclique comme indiqué dans le schéma ci-dessous. Une fois à l'intérieur, vous pourrez voir le dernier envoi et le dernier chargement.

Menu Derniers chargements	Description
	<p>Dernier chargement. Paramètre d'affichage de la dernière charge ajoutée détectée par l'appareil.</p>
	<p>Dernière décharge. Paramètre d'affichage de la dernière décharge détectée par l'appareil.</p>

-  La marge pour que l'appareil détecte une charge ou une décharge est couverte dans le menu des paramètres du sous-menu d'informations. (Chapitre 4.9)

Fonction de la tare

6.1 Qu'est-ce que la fonction de la tare ?

Cette fonction est un deuxième indicateur de charge avec un zéro temporaire. Lors de la réalisation d'une tare, la mesure des calculs de charge ne sera pas affectée. Appuyez sur la touche  pour définir une tare à l'écran lorsque l'écran affiche la charge mesurée. La LED Tare allumée indique que la fonction de la Tare est active, et à ce stade, l'écran peut afficher « 00000 ». Pour quitter la fonction de la tare, continuez d'appuyer sur .

6.2 A quoi sert la tare ?

Cette fonction est destinée à contrôler directement le chargement et le déchargement indépendamment de la charge réelle du réservoir. Dans le cas d'un chargement en cours alors que le réservoir n'est pas complètement vidé. La fonction tare évite d'avoir à prendre des valeurs pour calculer le poids d'une charge supplémentaire.

- Exemple : Supposons que nous ayons un silo d'une capacité de 6 000 kg stockant une charge de 1 000 kg. Nous prévoyons de charger le silo avec 3000 kg, nous devons donc activer la fonction de tare pour régler l'affichage sur zéro "00000" et ensuite, la charge affichée du MLS20-2R augmentera au fur et à mesure que le réservoir est rempli. Une fois la charge terminée, l'écran affichera 3000 kg. Il s'agit d'une fonction temporaire, donc lors de la désactivation de la fonction de tare, l'indicateur de charge affichera 4000 kg.


Mise à jour de l'appareil

7.1 Mise à jour du firmware

Composants et exigences pour la mise à niveau :

- L'appareil dispose d'une entrée USB pour la mise à jour (paragraphe 2.2).
- Une clé USB FAT32 contenant uniquement la mise à jour du firmware (fichier. CYP).




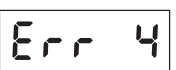



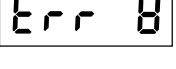
La procédure de mise à jour d'un appareil est la suivante :


- 1) Copiez le nouveau firmware sur une clé USB.
- 2) Éteignez ou débranchez l'alimentation de l'appareil.
- 3) Tout en maintenant , connectez l'alimentation à l'appareil. Le voyant USB commencera à clignoter.
- 4) Vous devez maintenant connecter la clé USB avec le nouveau firmware au port USB de l'appareil. Le voyant USB clignotera plus rapidement.
- 5) Attendez que l'appareil mette à jour le nouveau firmware. Le processus peut prendre jusqu'à une minute.
- 6) Lorsque la mise à niveau est terminée, l'appareil redémarre automatiquement.

Erreurs et débordements

8.1 Codes d'erreur



Lorsque l'appareil détecte une erreur, l'un des codes d'erreur du tableau suivant s'affiche à l'écran.

Erreur	Erreur de description	Solution
	Le capteur de pesage n'est pas correctement connecté, le câblage est endommagé ou le capteur est cassé.	Vérifiez le câblage.
	Signal du capteur avec débordement négatif. Le capteur de pesage donne un signal négatif trop élevé.	Vérifiez le câblage.
	Signal du capteur avec débordement positif. Le capteur de pesage donne un signal positif trop élevé.	Remplacez le capteur de pesage par un autre avec une charge nominale supérieure.
	Erreur de polarité. Se produit lorsque l'appareil ajuste le poids avec une polarité inversée ou un capteur déchargé.	Vérifiez le câblage. Effectuez un nouveau calibrage.
	Perte de données dans la mémoire interne.  Lorsque cette erreur apparaît, les relais passent à l'état OUVERT.	Effectuez une opération de réinitialisation. Redémarrez l'unité et restaurez les valeurs d'étalonnage précédentes stockées (chapitre 10).
	Capteur de pesage à très faible sensibilité. L'unité n'a pas été correctement réglée ou le capteur de pesage a une valeur nominale élevée.	Effectuez un nouveau calibrage.
	Capteur de pesage à très haute sensibilité. L'unité n'a pas été correctement réglée ou le capteur de pesage a une valeur nominale faible.	Effectuez un nouveau calibrage.

 Important : Lorsqu'une erreur apparaît, toutes les alarmes sont ACTIVÉES et les relais passent à l'état d'alarme, sauf avec l'erreur 6 où tous les relais sont OUVERTS.

8.2 Débordement d'affichage

L'afficheur MLS20-2R peut indiquer un débordement dans deux situations.

Débordement	Description	Solution
	Débordement d'affichage positif.	Réduisez le nombre de décimales.
	Débordement d'affichage négatif.	Augmentez le nombre de décimales.

Guide d'installation étape par étape

❗ L'utilisation des touches de l'appareil est indiquée au chapitre 3.2.

9.1 Configuration de l'appareil

9.1.1 Connecter les cellules de charge à l'appareil. Ces appareils ont une entrée de cellule individuelle, si vous avez plusieurs cellules de charge, vous devez utiliser une boîte de jonction à sommation pour joindre tous les signaux en une seule sortie.

9.1.2 Si vous utilisez les relais de l'appareil, effectuez les connexions appropriées.

9.1.3 Si plusieurs appareils communiquent sur un réseau CAN, effectuez les connexions appropriées.

9.1.4 Pour utiliser la sortie analogique, effectuez les connexions appropriées.

9.1.5 Mettre sous tension.

9.2 Configuration de l'affichage

DLSP

9.2.1 **Unités** Sélectionnez les unités de poids, par défaut les tonnes.

9.2.2 **Point** Placer la virgule, par défaut trois décimales apparaîtront sur l'appareil.

9.2.3 **CRP** Définir la capacité maximale du silo.

9.2.4 **round** Sélectionnez le type d'arrondi.

9.3 Étalonnage de l'appareil

CALCb

L'appareil peut être calibré de deux manières différentes, (RÉGLAGE A) ou (RÉGLAGE B). Le (RÉGLAGE B) n'est valable qu'avec les capteurs de pesage et NON avec les capteurs de niveau tels que SD1000 ou SVS.

9.3.2 **Adj-A** (RÉGLAGE A)

- **Zéro** Effectuez l'opération zéro. Il est recommandé d'effectuer cette opération avec un silo vide, dans le cas où le silo a une charge, vous devez indiquer dans cette opération la charge, puis confirmer et enregistrer la valeur. Si vous ne connaissez pas le poids de cette charge, vous pouvez entrer une valeur approximative. Lorsque le silo est vide, répétez l'opération zéro et entrez une valeur de "00000".

- Vous devrez ensuite remplir le silo avec une charge de poids connu. La valeur de la charge utilisée pour le calibrage du silo doit être d'au moins 60 % de la capacité totale du silo.

- **Load** Vous devez indiquer dans cette section la valeur de poids connue.

9.3.2 **Adj-b** (RÉGLAGE B)

- **Zéro** Effectuez l'opération zéro. Il est recommandé d'effectuer cette opération avec un silo vide, dans le cas où le silo a une charge, vous devez indiquer dans cette opération la charge, puis confirmer et enregistrer la valeur. Si vous ne connaissez pas le poids de cette charge, vous pouvez entrer une valeur approximative. Lorsque le silo est vide, répétez l'opération zéro et entrez une valeur de "00000".

- **Sen** indiquer dans cette rubrique le nombre de capteurs de pesage connectés à l'appareil.

- **Load** indiquer dans cette section la capacité nominale du capteur de pesage, se référer à l'étiquette.

- **SLG** indiquer dans cette section le signal nominal du capteur de pesage, se référer à l'étiquette.

❗ Une fois le processus de réglage terminé, il est recommandé de noter et de stocker les valeurs requises au cas où l'étalonnage pourrait être restauré ou l'unité remplacée par une nouvelle. (Chapitre 10).

9.4 Configuration du relais

Si vous utilisez les relais de l'appareil, vous devez les configurer avec une fonction et un état.

9.4.1 **RFUn** Peut être attribué à chaque relais avec la fonction d'alarme, la fonction manuelle ou la fonction de la tare.

9.4.2 **SR** En tenant compte de la fonction attribuée, vous devez régler l'état de repos du relais lorsque la fonction attribuée n'est pas active.

9.5 Communication settings

9.5.1 **ALAR** Si vous avez besoin des alarmes, vous devez les configurer. Tout ce que vous devez savoir sur les types d'alarmes et leur configuration est indiqué dans la section 4.5.

9.5.2 **ANALa** Si vous avez besoin des sorties analogiques, vous devez les configurer. Tout ce que vous devez savoir sur les types de sorties analogiques et comment les configurer est répertorié dans la section 4.6.

9.5.3 **CAN** Si vous communiquez plusieurs appareils sur un réseau CAN, vous devez configurer les appareils qui se trouvent en fin de ligne. Vous trouverez un schéma de connexion CAN dans la section 1.3, tout ce que vous devez savoir pour la configuration des appareils en fin de ligne se trouve dans la section 4.7.

Sauvegarde des données d'étalonnage

10

Une fois le MLS20-2R ajusté, il est fortement recommandé de noter et de sauvegarder toutes les données nécessaires pour restaurer l'étalonnage de l'appareil. En cas de perte des données ou de remplacement de l'unité, l'étalonnage précédent peut être restauré simplement en réglant les valeurs précédentes sans effectuer de nouvelle procédure d'étalonnage.

10.1 Copie de visualisation

- UNITS** Unités de pesée.
- POINT** Réglage du point décimal.
- CAP** Capacité maximale du réservoir ou du silo.

10.2 Copie de calibrage

- nSEN** Nombre de capteurs.
- ALoAd** Charge nominale des capteurs.
- ASLG** Signal nominal des capteurs.
- tROFF** Tare.

Dinacell Electrónica S.L.

Pol. Ind. Santa Ana C/ El Torno N°8
CP 28522 Rivas Vaciamadrid, Madrid, ESPAÑA
Tel. (+34) 913 001 435 Fax. (+34) 913 001 645
dinacell@dinacell.com
www.dinacell.com