

INSPEK

使用手册



Dinacell Electrónica S.L.

本公司保留在未经通知下更改本文件内容的权力。本文件的内容应该作为一般产品信息使用。不应作为对产品质量或耐久性的保证。
迪纳塞尔不对文件中的技术或版本错误, 以及遗漏的内容负责。

产品通知

本文件描述了产品最新版本的相应特性。本文件中包含的资源和功能适用于该产品的各型号系列 (并非所有型号都具备全部功能)。并非所有资源在产品的所有版本或版次中均可用。

文件编号: D2514-00
发行日期: 14/01/2026
固件版本: 1.06

VM05.04

获取更多信息

www.dinacell.com

目录

1	引言	4
	1.1 产品概述	4
	1.2 各型号功能特性	4
	1.3 电气规格	4
2	安装技术参数	5
	2.1 尺寸(毫米)与接口说明	5
	2.2 Led功能	5
3	内部结构与设备管理	6
	3.1 菜单结构	6
	3.2 按键功能	6
4	设置菜单	7
	4.1 设置菜单	7
	4.2 信息子菜单	8
	4.3 校准子菜单	9
	4.4 报警子菜单	10
	4.5 链补偿子菜单	11
	4.6 CANopen 子菜单	12
	4.7 ADC (模数转换器) 子菜单	13
	4.8 模拟输出子菜单	13
	4.9 钢带状态子菜单	14
	4.10 轿厢参数	14
5	NG技术	15
	5.1 通过智能手机、平板电脑或笔记本电脑配置	15
	5.2 曳引绳/钢带张力调节功能	15
	5.3 固件升级	15
6	错误代码	16
	6.1 错误代码	16
7	安装快速指南	17
	7.1 设备安装	17
	7.2 设置	17
	7.3 设备配置	18
	7.4 断带检测	18

引言

1.1 产品概述

用于电梯的称重控制装置，根据型号不同，配备4至8个称重传感器的独立输入接口。

该解决方案为设备安装提供了高效的控制与维护功能，并能即时检测任何皮带内芯断裂情况。使用本装置时，需搭配我们的断带连接器使用。

得益于NG技术，本装置可配合GD-WiFi适配器，通过Dinacell Tools NG应用程序实时监控数据。设备配有带LED灯光信号的警报器，并根据不同型号集成相应的继电器或符合CanOpen-Lift CIA 417协议的通信接口。

1.2 各型号功能特性

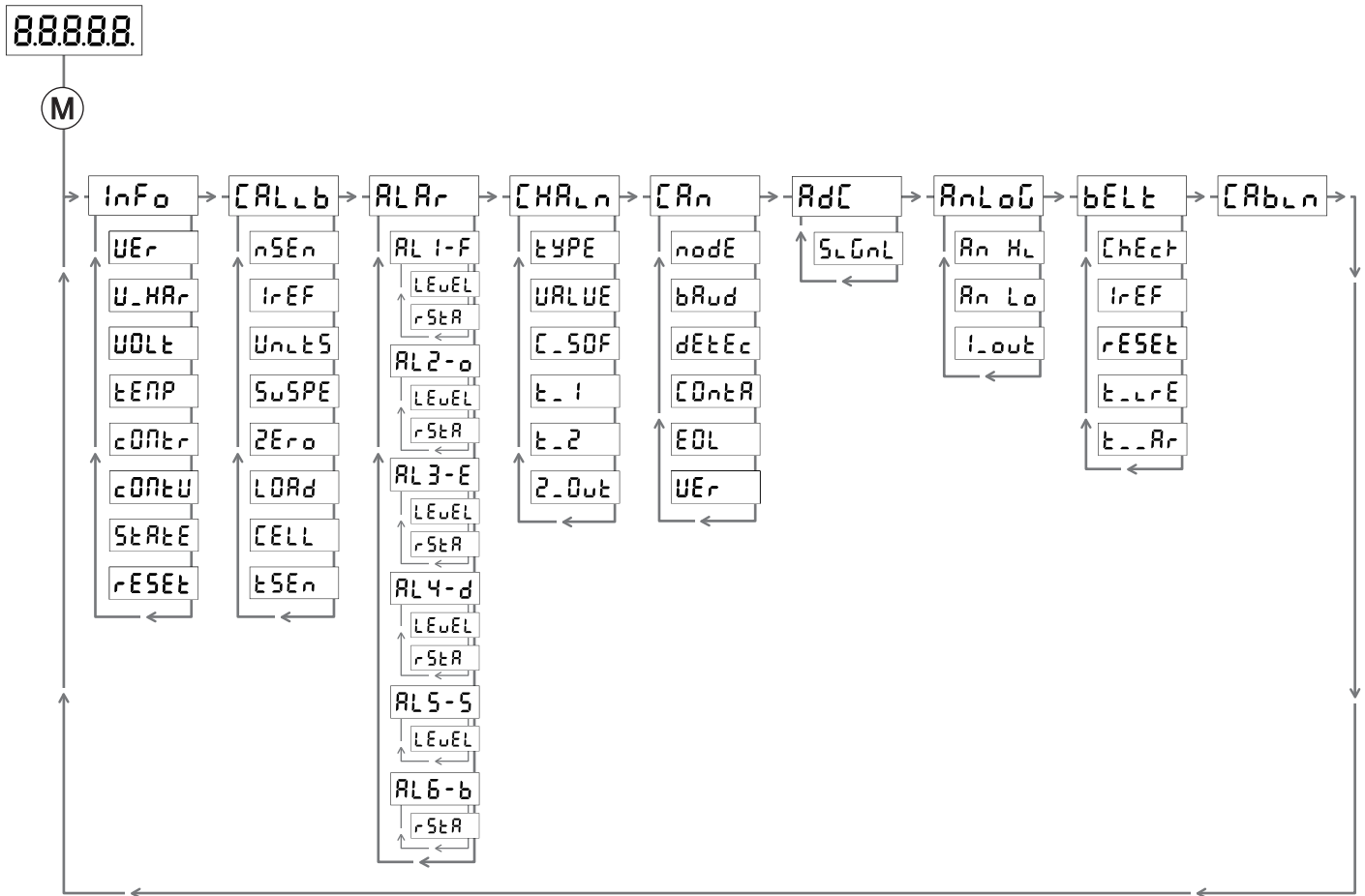
型号		INSPEK STD						
		4-5Ra	4C	4Ca	8-5Ra	8C	8Ca	
输入通道	-	4	4	4	8	8	8	
温度范围	工作	-10 ... +65 (+14 ... +149)						
	储存	-20 ... +70 (-4 ... +158)						
继电器	触点	最大电压	VAC/ VDC	48	-	48	-	
		最大电流	A	2A	-	2A	-	
	类型	-	NA	-	NA	-		
	数量	-	5	-	5	-		
模拟输出0-10V/4-20mA		-	✓	-	✓	✓	-	✓
CANopen-Lift CIA 417 (绝缘)		-	-	✓	✓	-	✓	✓
轿厢显示MB输出		-	✓	✓	-	✓	-	-
NG技术(带USB固件升级)		-	✓	✓	✓	✓	✓	✓

1.3 电气规格

参数	单位	描述
电源	-	电源(短路保护。无需更换任何保险丝)
额定电压	VDC	12-40
最大电流	mA	<200
保持信号输入	VAC	24-48
外壳材料	-	防火V0
防护等级	-	IP50

Estructura interna y manejo del equipo

3.1 Estructura del menú



3.2 Funciones de los botones

按键	状态	功能
	从称重显示屏	短按以浏览不同子菜单或参数。
M	在菜单内	短按以浏览不同子菜单或参数。
	设置任意参数	双击以确认并保存数值。若确认后10秒内未保存，该数值将不会被保存。
➡	在菜单内	短按以进入子菜单或参数。
	设置任意参数	短按以选择需要修改的位数。
⬆	在菜单内	短按以查看所选参数的值。
	设置任意参数	短按以更改闪烁位数的数值。

Nota: 若两分钟内无任何操作，设备将自动返回总重量测量显示界面，无论之前选中哪个菜单项。

设置菜单

4.1 设置菜单

设备默认显示重量指示符 **88888**。如需进入或退出设置菜单，需长按 **(M)** 按钮。

菜单采用循环结构，包含多个子菜单，具体结构如下图所示。

部分型号可能未集成所有菜单或功能，详见章节1.2。

设置菜单	说明
InFo	设备信息子菜单
CaLlB	设备校准子菜单
ALAr	警报子菜单
CHALn	链补偿子菜单
CAr	CAN通讯子菜单 ⚠ 仅适用于支持CANopen-Lift CIA 417的型号，详见章节1.2
AdC	传感器信号显示子菜单 (单位：mV/V)
AnLoG	模拟输出子菜单 ⚠ 仅适用于配备模拟输出的型号，详见章节1.2
bELt	钢带子菜单
CAbLn	轿厢显示参数 ⚠ 仅适用于配备MB轿厢显示输出的型号，详见章节1.2

4.2 信息子菜单

选项子菜单	说明
Info	
UEr	固件版本 (只读) 有效固件版本: v1.00及以上
U-HAr	硬件版本 (只读) 设备将显示本机的硬件版本
tENP	环境温度
cONtR	内部存储器恢复次数计数
cONtU	内部存储器更新次数计数
UOLt	设备电压 (只读) 有效值约为24 VDC
StAtE	EEPROM状态 (只读)
rESEt	恢复出厂设置操作 _No 取消操作 _ALL 将所有参数恢复至出厂状态  所有校准信息将被清除

4.3 校准子菜单

选项子菜单	说明
CALCb	
nSEN	用于指示连接到设备的传感器数量的参数。
lref	“lref”操作可使设备对来自每个传感器的独立信号进行初始参考。 _None 默认选择此项, 如果待安装的传感器仅用作称重传感器或为即插即用传感器 (标签上带有标定值的传感器), 请选择此项。 _ALL 选择此项可为每根曳引绳或钢带进行独立张力校准。 ⚠ 若选择“_ALL”, 则需确保传感器已连接到设备但未安装在电梯钢缆/皮带上。若传感器已安装且无法拆卸, 请选择“_None”选项。
Units	用于指示称重单位的参数 (公斤或磅)。 ⚠ 所有重量值参数将按所选单位显示, 但内部计算以千克为单位进行, 因此可能出现舍入误差。
SUSPE	用于指示安装装置的绕绳比的参数 1:1 2:1 3:1 4:1
Zero	归零操作 ⚠ 此项操作必须在电梯轿厢空载时执行。 显示屏将显示以秒为单位的数值, 该数值为开始执行空载归零操作的倒计时。
LOAD	用于输入已知重量的参数 ⓘ 建议在电梯内放置一个已知重量进行标定, 最好为最大载重量的100%或至少60%。 随后输入并确认该重量值。
CELL	传感器灵敏度 ⓘ 若使用即插即用式称重传感器, 可在不填写“Load”参数中已知重量的情况下进行校准。此类传感器的标签上会标注“Cell”值, 在执行“Zero”操作后, 需将该值输入“Zero”参数中。 ⚠ 若通过“Zero”和“Load”进行校准, 此值将自动计算, 建议不要修改以免覆盖校准数据。
tSEN	各传感器的原始负载值 (只读) 若连接了多个传感器, 可通过此参数查看每个传感器测量的重量值。

4.4 报警子菜单

① 设备配备报警指示灯 (参见第2.2章)。这些指示灯的状态与继电器状态无关, 仅与报警触发相关联。

⚠ 若要禁用任何报警, 请将参数值设置为“00000”。

选项子菜单	说明
	<p>报警1: 满载报警</p> <p>用于设定报警阈值的参数</p> <p>设置触发报警的数值。当测量值超过设定值时, 报警激活且继电器状态改变</p> <p>用于指示继电器状态的参数</p> <p><code>_CLoS</code> 常闭 (默认状态)</p> <p><code>_OPEn</code> 常开</p>
<p>报警2: 超载报警</p> <p>用于设定报警阈值的参数</p> <p>设置触发报警的数值。当测量值超过设定值时, 报警激活且继电器状态改变</p> <p>用于指示继电器状态的参数 (与报警1相同)</p>	<p>报警2: 超载报警</p> <p>用于设定报警阈值的参数</p> <p>设置触发报警的数值。当测量值超过设定值时, 报警激活且继电器状态改变</p> <p>用于指示继电器状态的参数 (与报警1相同)</p>
<p>报警3: 空载或辅助报警</p> <p>用于设定报警阈值的参数</p> <p>设置触发报警的数值。当测量值低于设定值时, 报警激活且继电器状态改变</p> <p>用于指示继电器状态的参数 (与报警1相同)</p>	<p>报警3: 空载或辅助报警</p> <p>用于设定报警阈值的参数</p> <p>设置触发报警的数值。当测量值低于设定值时, 报警激活且继电器状态改变</p> <p>用于指示继电器状态的参数 (与报警1相同)</p>
<p>报警4: 曳引绳或钢带张力差异报警</p> <p>用于设定检测任意曳引绳或钢带偏离所有其他曳引绳或钢带平均张力所需百分比值的参数。此报警允许设置0 (关闭报警) 至100之间的数值。</p> <p>用于指示继电器状态的参数 (与报警1相同)</p>	<p>报警4: 曳引绳或钢带张力差异报警</p> <p>用于设定检测任意曳引绳或钢带偏离所有其他曳引绳或钢带平均张力所需百分比值的参数。此报警允许设置0 (关闭报警) 至100之间的数值。</p> <p>用于指示继电器状态的参数 (与报警1相同)</p>
<p>报警5: 曳引绳或钢带松弛报警</p> <p>当测量值低于设定值时, 报警激活且继电器状态改变。</p> <p>⚠ 此报警与报警4共用继电器。当曳引绳或钢带报警激活时, 显示屏将显示 <code>SLAcH</code>。</p>	<p>报警5: 曳引绳或钢带松弛报警</p> <p>当测量值低于设定值时, 报警激活且继电器状态改变。</p> <p>⚠ 此报警与报警4共用继电器。当曳引绳或钢带报警激活时, 显示屏将显示 <code>SLAcH</code>。</p>
<p>报警6: 曳引绳或钢带断裂报警</p> <p>若钢带中任何内芯断裂导致连续性丧失, 继电器 #5 与指示灯 #5 将激活。一旦钢带连续性恢复, 指示灯 #5 将保持亮起, 直至用户在 BELT 子菜单中复位警报 (Reset Alarm)。</p>	<p>报警6: 曳引绳或钢带断裂报警</p> <p>若钢带中任何内芯断裂导致连续性丧失, 继电器 #5 与指示灯 #5 将激活。一旦钢带连续性恢复, 指示灯 #5 将保持亮起, 直至用户在 BELT 子菜单中复位警报 (Reset Alarm)。</p>

4.5 链补偿子菜单

⚠ 如需启用链补偿功能，必须将 HOLD 信号连接至设备。

在此子菜单中，您可启用或停用软件或硬件链补偿功能。该功能旨在补偿因链条导致的楼层间重量差异。补偿功能设置完成后，当门关闭触发HOLD信号激活时，设备将在电梯运行过程中执行重量补偿计算。在某些安装环境（特别是大型设备）中，由于楼层间导轨摩擦以及长距离运行中的重量变化，软件链补偿可能无法实现最高精度。对于此类安装，建议采用硬件补偿方式。此补偿需使用专门为链补偿设计的辅助传感器。

⚠ 如果使用传感器进行链补偿，则不得将该传感器计入校准部分的传感器数量中（参见第4.3章）。

选项子菜单	说明															
CHARn → TYPE	<p>用于选择链补偿类型的参数。</p> <p><input type="checkbox"/>_HARd 硬件补偿。</p> <p>⚠ 此项补偿需额外使用一个传感器来测量链条重量，您需要将其安装在最后一个已连接传感器的旁边。</p> <p><input type="checkbox"/>_SOFT 软件补偿</p> <p><input type="checkbox"/>_NONE 无链补偿</p>															
VALUE	<p>链补偿最大值（适用于硬件和软件补偿）。</p> <p>选择补偿最大值，范围为 0 ... 600。</p>															
C_SOFT	<p>软件估算的链补偿值（只读）。</p> <p>该数值以选定的单位显示（参见第4.3章）。</p>															
t_1	<p>在 HOLD 信号触发前测量重量的时间。</p> <p>该参数以十分之一秒为单位，用于在门关闭前获取稳定的重量测量值。</p>															
t_2	<p>HOLD信号释放后更新重量的延迟时间。</p> <p>该参数以十分之一秒为单位，用于在门开后后更新稳定的重量测量值。</p>															
Z_Out	<p>自动归零功能</p> <p>AUTO-ZERO-SHORT（短时自动归零）：当设备在2分钟内未检测到超过20kg的重量变化时，将自动消除可能出现在设定的最大补偿值以下的误差。</p> <p>AUTO-ZERO-LONG（长时自动归零）：在设备静止30分钟后，可对任意重量值进行校正。</p>															
	<table border="1"> <thead> <tr> <th></th> <th>短时自动归零</th> <th>长时自动归零</th> </tr> </thead> <tbody> <tr> <td><input type="checkbox"/>R_1</td> <td>开</td> <td>开</td> </tr> <tr> <td><input type="checkbox"/>R_2</td> <td>开</td> <td>关</td> </tr> <tr> <td><input type="checkbox"/>R_3</td> <td>关</td> <td>开</td> </tr> <tr> <td><input type="checkbox"/>R_4</td> <td>关</td> <td>关</td> </tr> </tbody> </table>		短时自动归零	长时自动归零	<input type="checkbox"/> R_1	开	开	<input type="checkbox"/> R_2	开	关	<input type="checkbox"/> R_3	关	开	<input type="checkbox"/> R_4	关	关
	短时自动归零	长时自动归零														
<input type="checkbox"/> R_1	开	开														
<input type="checkbox"/> R_2	开	关														
<input type="checkbox"/> R_3	关	开														
<input type="checkbox"/> R_4	关	关														

i 若最大补偿值设置为00000，则短时自动归零（AUTO-ZERO-SHORT）功能将被禁用。


4.6 CANopen 子菜单

部分型号集成了CanOpen-Lift CiA 417协议。在该子菜单中，可配置关键参数，如波特率及节点标识。

⚠ 若设备安装在CAN网络的末端，必须在“末端电阻”参数 EOL 中激活120欧姆终端电阻。

选项子菜单	说明
<input type="checkbox"/> CAN	<p><input type="checkbox"/> nodeE CanOpen 设备节点标识。</p> <p>注意：若多个设备连接到同一Can总线，每个Can节点标识必须唯一，且每个COB_ID均需在CanOpen词典中修改并保存（例如：COB_ID = 0x40000188（用于电梯#1），COB_ID = 0x40000198（用于电梯#2），以此类推）。</p>
<input type="checkbox"/> baud	<p>设备波特率</p> <p>在此参数中，您可以选择设备的传输波特率：250/125 Kb。</p>
<input type="checkbox"/> detEc	<p>重量变化检测。</p> <p>检测并发送轿厢重量变化所需的最小值。当重量变化超过此值时，将发送PDO消息。此参数用于避免CAN通信过载。</p> <p>可选单位：1, 2, 5, 10, 20, 25, 50, 100, 250 或 OFF（默认设置为1）。</p>
<input type="checkbox"/> ContA	<p>电梯门触点控制。</p> <p>在没有HOLD信号的情况下，可通过总线信息检测电梯运行状态或门状态。</p> <p><input type="checkbox"/> _No 如果HOLD信号已接线。</p> <p><input type="checkbox"/> _NoUE 如果HOLD信号未接线。请选择此选项以读取控制器的运行信号（推荐值）。</p> <p><input type="checkbox"/> _StatE 如果HOLD信号未接线。请选择此选项以读取控制器状态（门状态字）。</p> <p><input type="checkbox"/> _Cont 如果HOLD信号未接线。请选择此选项以从控制器读取门控制字信息。</p>
<input type="checkbox"/> EOL	<p>末端电阻。</p> <p>该参数包含一个内置电阻，当设备位于总线末端时必须将其激活。</p> <p><input type="checkbox"/> _YES 若设备位于总线末端，请选择并确认以激活120欧姆电阻。</p>
<input type="checkbox"/> Ver	<p>CanOpen 版本（只读）</p> <p>当前版本为 2.0</p>

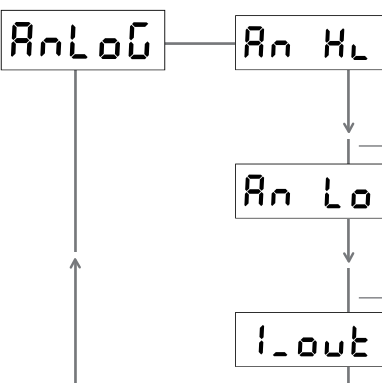
4.7 ADC (模数转换器) 子菜单

选项子菜单	说明
	传感器信号 (单位: mV/V, 只读)

4.8 模拟输出子菜单

- ⚠ 根据所选型号 (第1.2节), 提供两种模拟输出配置:
- 一种为0-10V模拟电压输出, 另一种为4-20mA或0-20mA模拟电流输出。

- ⚠ 当HOLD信号激活时, 在电梯运行期间模拟输出将保持不变, 直至该信号解除。

选项子菜单	说明
	<p>模拟输出最大重量值 在此参数中需指定最大重量值 (以选定单位), 该值对应输出上限 (10V或20mA)</p> <hr/> <p>模拟输出最小重量值 在此参数中需设置最小重量值 (以选定单位, 参见第4.3章), 该值对应输出下限 (0V、0mA或4mA)</p> <hr/> <p>电流输出类型 通过此参数可将输出设置为4-20mA或0-20mA</p>

- 电压输出示例: 假配置最小重量为0kg (空轿厢), 最大重量为100kg (满载轿厢)。

配置A	
<code>An HL</code> =100kg	→ 100kg=10V
<code>An Lo</code> =0kg	→ 0kg=0V

配置B	
<code>An HL</code> =0kg	→ 0kg=10V
<code>An Lo</code> =100kg	→ 100kg=0V

- 电流输出示例 (0-20mA / 4-20mA): 假配置最小重量为0kg (空轿厢), 最大重量为100kg (满载轿厢):

配置A	
<code>An HL</code> =100kg	→ 100kg=20mA
<code>An Lo</code> =0kg	→ 0kg=0/4mA

配置B	
<code>An HL</code> =0kg	→ 0kg=20mA
<code>An Lo</code> =100kg	→ 100kg=0/4mA

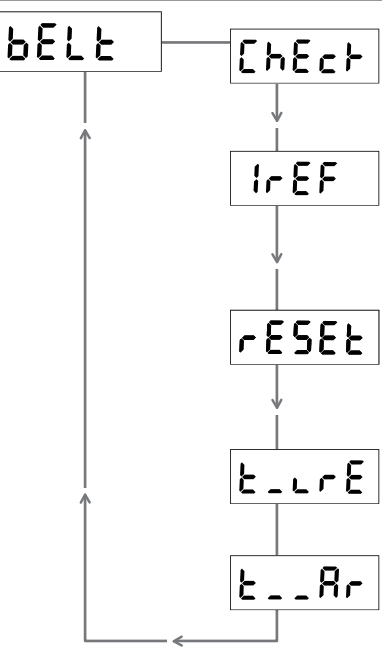
4.9 钢带状态子菜单


本设备具有持续的钢带内芯断裂检测功能，可确保钢带内芯的连续性。

使用此功能时，必须在钢带两端安装断带连接器，并将顶部卡扣连接器连接至钢带对应的监测输入口。请遵循断带连接器安装指南进行正确安装。

钢带内芯完整性检测：

当任何内芯断裂时，设备将检测到故障钢带，并在对应的指示灯上显示。同时，AL-6报警和继电器#5输出将被激活。即使内芯恢复连续性，报警仍将保持激活状态，直至用户通过“钢带复位”参数重置继电器。




选项子菜单	说明
	(是/否)：设置为“是”以激活断芯监测功能。
	初始参考值：用于单根带的监测状态初始化。当断裂带的连接器安装在带的两端时，应执行此操作。
	如果 INSPEK 检测到内部芯线出现间歇性断开，将生成一条警告信息。带的 LED 指示灯将闪烁。操作员完成目视检查后，可将该值设置为“是”以复位该警告。
	T_IREF：自 IREF 操作（带安装）完成以来经过的时间（小时）。
	T_WARNING：自警告复位以来经过的时间（小时）（带的目视检查）。

 如果任意一条带的某个芯线发生断裂，显示屏将交替显示“ERR 15”以及引发故障的带编号。

4.10 轿厢参数

该参数用于定义所连接的 MB 轿厢显示器类型。

在配置轿厢显示器时，应参考满载报警和超载报警中设定的阈值。当超过满载设定值时，MB 显示器的 LED 将点亮至人形图案的顶部；当电梯超过超载报警设定值时，MB 将通过视觉和声音方式指示电梯处于超载状态。

子菜单选项	说明
	轿厢显示器类型。
	MB：超载时为固定 LED 显示的轿厢显示器。
	MB：渐进式 LED 显示的轿厢显示器。

NG技术

5.1 通过智能手机、平板电脑或笔记本电脑配置

- i** 设备需使用GD-WiFi型号的适配器，才能与手机、平板电脑或计算机无线连接；或使用USB-A公头转Mini USB-B公头数据线，通过USB有线连接至计算机。

采用NG技术设计的Dinacell设备，其主要特点是能够连接智能手机、平板电脑或计算机，从而实时读取所有参数、测试安装并校准设备，无需直接操作设备本体。通过移动设备、平板电脑或计算机对NG设备进行校准，可显著加快和缩短设置时间。校准步骤与流程与第7章所述相同，但操作更快捷直观。如需使用这些功能，您需要下载并连接Tools NG2应用程序。



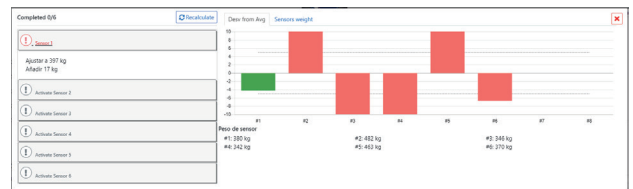
该应用程序支持Windows、iOS和Android系统。

Windows版本可在Dinacell官网 (www.dinacell.com) 的软件下载专区获取。

5.2 曳引绳/钢带张力调节功能

独立传感器读数：设备校准后，您可使用配备相应软件的设备调节曳引绳或钢带的张力。在应用程序中点击“载荷向导”（Load Wizard）——该选项位于菜单栏（移动版请点击 按钮）。载荷向导将显示所有曳引绳或钢带的重量偏差。开始配置时，点击主页按钮。向导将计算每个传感器所需的负载值。逐一点击各传感器，并根据为其计算的结果调整对应的曳引绳或钢带。

调整完成后，按下重新计算按钮 。所有传感器应显示为绿色，左侧信号正常。随后上下运行电梯。若有任何曳引绳或钢带未完全调准，请重复操作并再次检查。



5.3 固件升级

升级所需条件与组件：

- (1) 待升级设备必须具有用于固件升级的Mini USB接口（参见第1.2节）。
- (2) USB-A母口转Mini USB-A公口转换线，用于将U盘连接至设备。
- (3) 格式化为FAT32的U盘，且仅包含待升级的固件文件（.CYP格式）

设备升级步骤如下：


- (1) 将新固件拷贝至U盘。
- (2) 关闭设备电源或断开供电。
- (3) 长按 **M** 键，随后为设备上电。此时STA指示灯开始闪烁，ERR指示灯常亮。
- (4) 使用USB转换线将存有新固件的U盘插入设备的Mini USB接口。检测到U盘后，ERR指示灯将开始闪烁。
- (5) 等待设备重新烧录新固件，此过程可能持续长达一分钟。
- (6) 升级完成后，设备将自动重启。

错误代码

6.1 错误代码

设备可检测错误并显示下表中列出的错误代码：

错误代码	说明	处理措施
Err 1	连接异常。传感器故障或电缆损坏。	检查电缆及连接。
Err 2	负向信号溢出。传感器工作方向相反或连接错误。	检查传感器的安装与连接。
Err 3	正向溢出。传感器承受的负载超过额定值。	称重传感器可能已损坏或选型过小。 更换为额定值更高的称重传感器。
Err 4	负向信号。传感器无法在此设备上工作。	识别并更换传感器。
Err 5	MB轿厢显示器输出短路。	定位并排除短路。 关闭设备电源后重新连接，错误5将消失。
Err 6	存储器数据丢失。  出现此错误时，继电器将切换至开路状态。	必须重置设备（第4.2章）。 所有设备配置数据、校准、链条补偿、报警等都将丢失（第4.2章）。  随后需重新配置所有丢失的数据。为避免使用已知重量重复校准过程，可在重置前记录“Cell”值，然后执行归零操作并输入该“Cell”值以恢复校准（第4.3章）。
Err 7	称重传感器灵敏度极低。设备未正确调节或传感器额定值过低。	重新调节零点和重量。 更换为额定负载更低的称重传感器。
Err 11	链条称重传感器未正确连接，或其电缆损坏，或“nSens”参数中设置的传感器数量错误。	检查链条称重传感器的连接。 若无需硬件链补偿，请将链菜单中的“Type”参数改为“None”或“Soft”。
Err 15	链称重传感器未正确连接，或其电缆损坏，或参数nSens中设置的传感器数量错误。	检查链称重传感器的连接。 若无需硬件链补偿，请将链菜单中的“Type”参数改为“None”或“Soft”。

 **重要提示：** 出现任何错误时，所有报警将被激活，继电器状态将切换为警报状态。出现ERROR 6时，所有继电器将切换为开路状态。

安装快速指南

⚠ 部分型号可能未集成所有菜单或功能，详见第1.2节。

① 安装传感器前，建议阅读本指南所有要点。

设备按键操作说明参见第3.2章。



7.1 设备安装

7.1.1 将传感器连接至设备。必须按顺序从通道一开始连续连接。

7.1.2 连接HOLD信号，注意极性。

7.1.3 对于带警报继电器的型号，正确连接继电器。

7.1.4 对于带“CAN”的型号，正确连接CAN总线。

7.1.5 对于带“模拟输出”的型号，正确连接模拟输出线。

7.1.6 对于带“MB轿厢显示器”的型号，正确连接显示器并注意极性。

7.1.7 连接电源。

7.1.8 如使用断带夹，请将其连接。

7.2 设置

7.2.1 **nSEn** 配置传感器数量（若使用硬件链补偿，不计入链传感器）。

7.2.2 **irEF** 此参数默认为“_NoNE”。但如需了解每根曳引绳或钢带的独立张力或重量，且安装的传感器非即插即用型（标签上带有Cell值的传感器，如PFC、TCA等已校准传感器），则必须在“Iref”部分选择“_ALL”，且传感器不得安装在电梯上。

7.2.3 **Units** 设置重量单位（公斤或磅）。

7.2.5 下一步是将传感器安装到曳引绳或钢带上。

7.2.4 **SUSPE** 选择安装悬挂类型（1:1、2:1、3:1、4:1）。

7.2.6 **Zero** 执行归零操作（必须在电梯空载时进行）。

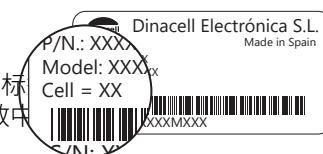
① 根据传感器类型，可通过两种不同方式完成校准：选项（A）适用于所有传感器类型；选项（B）适用于即插即用传感器（出厂已设置）。

7.2.7 **LOAD** 选项（A）

必须在 **LOAD** 参数中输入已知重量。建议在电梯内放置最大负载容量100%或至少60%的已知重量。

7.2.8 **LOAD** 选项（B）

若安装的传感器为即插即用型（传感器标签上提供Cell值），则必须在 **CELL** 参数中输入该值。



7.3 设备配置

7.3.1 **ALAr** 下一步是设置报警：检查继电器状态，并为满载警报、超载警报、空轿厢警报设定重量阈值，为张力差异警报和断绳警报设定百分比阈值。如需了解更多警报类型及设置方法，请参阅第4.4章。

7.3.2 **CHALn** 默认配置为软件链补偿。如需修改链补偿设置或了解更多信息，请参阅第4.5章。

7.3.3 **CRn** 仅在需要配置CanOpen参数时操作（第4.6章）。

7.3.4 **ANLoG** 仅在需要配置模拟输出时操作（第4.8章）。

7.3.5 **CRbLn** 仅当连接了轿厢显示器并需进行配置时操作（第4.9章）。

7.4 断带检测

7.4.1 根据相应手册，在钢带两端安装断带连接器（A型和B型）。

7.4.2 将断带连接器连接至设备。

7.4.3 执行“lref”操作（参见第4.3章），以检查电梯钢带的初始状态。



Dinacell Electrónica S.L.

Pol. Ind. Santa Ana, C/ de la Fundación 8
CP 28522 Rivas-Vaciamadrid, Madrid, ESPAÑA
Tel. (+34) 913 001 435 / dinacell@dinacell.com

www.dinacell.com